

**PROBLEMA 1:** Considera las matrices:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & m & k \\ 0 & 1 & m \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

donde  $\alpha, \beta, m, k$  son parámetros reales. Se pide:

- Determina si existe algún valor de los parámetros que haga **invertible** a las matrices A y B.
- Calcula** la matriz  $A^{2020}$
- Calcula **la inversa de la matriz B**
- Para  $m = k = 2$ , **resolver**, si es posible, la ecuación matricial

$$XB = A$$

- En primer lugar, se observa fácilmente que ambas matrices son triangulares superiores y, por tanto, su determinante coincide con el producto de los elementos de la diagonal principal. Así pues:

$$|A| = 0 \quad |B| = 1$$

Como conclusión, podemos decir que la **matriz A es siempre singular** (porque su determinante es cero independientemente del valor de los parámetros) y que la matriz **B es siempre invertible** (o regular) ya que su determinante siempre es 1.

- Para calcular  $A^{2020}$  realizaremos las primeras potencias de la matriz A para observar si existe algún patrón que nos ayude:

$$A^2 = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \alpha^2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^3 = A \cdot A^2 = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & \alpha^2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

A partir de la potencia de exponente 3, todas las siguientes proporcionan de resultado la matriz nula. Por tanto:

$$A^{2020} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



- c) Calcularemos la inversa de B utilizando el método de adjuntos:

$$B^{-1} = \frac{1}{|B|} \cdot \text{Adj}^T(B)$$

Dado que ya sabemos el valor de su determinante ( $|B| = 1$ ), calcularemos primeramente la matriz de adjuntos:

$$\begin{aligned} B_{11} &= + \begin{vmatrix} 1 & m \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 & B_{12} &= - \begin{vmatrix} 0 & m \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 0 & B_{13} &= + \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 \\ B_{21} &= - \begin{vmatrix} m & k \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -m & B_{22} &= + \begin{vmatrix} 1 & k \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 & B_{23} &= - \begin{vmatrix} 1 & m \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 \\ B_{31} &= + \begin{vmatrix} m & k \\ 1 & m \end{vmatrix} = m^2 - k & B_{32} &= - \begin{vmatrix} 1 & k \\ 0 & m \end{vmatrix} = -m & B_{33} &= + \begin{vmatrix} 1 & m \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \end{aligned}$$

Por tanto, **la inversa de la matriz B será:**

$$B^{-1} = \frac{1}{1} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -m & 1 & 0 \\ m^2 - k & -m & 1 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & -m & m^2 - k \\ 0 & 1 & -m \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- d) Resolvamos la ecuación algebraicamente, en primer lugar:

$$\begin{aligned} XB &= A \\ XB \cdot B^{-1} &= A \cdot B^{-1} \\ X &= A \cdot B^{-1} \end{aligned}$$

Dado que la matriz B sabemos que es invertible, esta relación es viable y podemos calcular el valor de la matriz X. Tan solo necesitamos la matriz  $B^{-1}$  (pero ya la hemos obtenido en el apartado anterior). Únicamente hemos de sustituir los parámetros por los valores indicados:

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -m & m^2 - k \\ 0 & 1 & -m \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{m=k=2} B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Así pues:

$$X = A \cdot B^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & -2\alpha + \beta \\ 0 & 0 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



**PROBLEMA 2: Discute y resuelve** el siguiente sistema de ecuaciones lineales en función del parámetro real  $m$ :

$$\left. \begin{array}{l} mx + y + z = 1 \\ y + z = 1 \\ x + my + z = 2 \end{array} \right\}$$

Discutiremos el sistema **utilizando el teorema de Rouchè-Fröbenius**. Para ello necesitaremos averiguar el rango de la matriz de coeficientes y la matriz ampliada asociadas al sistema.

$$\left. \begin{array}{l} mx + y + z = 1 \\ y + z = 1 \\ x + my + z = 2 \end{array} \right\} \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} m & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & m & 1 & 2 \end{array} \right) = A^*$$

Comenzaremos analizando el rango de la matriz de coeficientes,  $A$ . Para ello, calcularemos el valor de su determinante en función del parámetro real  $m$ :

$$|A| = \begin{vmatrix} m & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & m & 1 \end{vmatrix} = (m+1) - (1+m^2) = -m^2 + m = -m \cdot (m-1)$$

Para discutir el rango de la matriz debemos averiguar qué valores del parámetro  $m$ , anulan este determinante. Es decir:

$$|A| = -m \cdot (m-1) = 0 \Rightarrow m = 0 \text{ ó } m = 1$$

Esto nos permite **distinguir tres casos posibles**:

**CASO I:**  $m \neq 0$  y  $m \neq 1$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} m & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & m & 1 & 2 \end{array} \right)$$

En este caso, los rangos de la matriz ampliada y de coeficientes coinciden con el número de incógnitas, motivo por el cual, según el Teorema de Rouchè-Fröbenius quedaría clasificado como **SISTEMA COMPATIBLE DETERMINADO**.

$$R(A) = R(A^*) = 3 = \text{NUM. INCÓGNITAS}$$



Para resolverlo, aplicaremos la regla de Cramer:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & m & 1 \end{vmatrix}}{-m \cdot (m-1)} = \frac{0}{-m \cdot (m-1)} = 0$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} m & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{vmatrix}}{-m \cdot (m-1)} = \frac{(m+1) - (1+2m)}{-m \cdot (m-1)} = \frac{-m}{-m \cdot (m-1)} = \frac{1}{m-1}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} m & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & m & 2 \end{vmatrix}}{-m \cdot (m-1)} = \frac{(2m+1) - (1+m^2)}{-m \cdot (m-1)} = \frac{-m^2 + 2m}{-m \cdot (m-1)} = \frac{-m \cdot (m-2)}{-m \cdot (m-1)} = \frac{m-2}{m-1}$$

Pedro A. Martínez Ortiz

Así pues, la solución del sistema en este caso es:

$$(x, y, z) = \left( 0, \frac{1}{m-1}, \frac{m-2}{m-1} \right)$$

**CASO II:**  $m = 0$

En este caso, el sistema es claramente **INCOMPATIBLE**, ya que la primera y tercera ecuación tienen los mismos coeficientes, pero diferentes términos independientes. Se aprecia muy fácilmente aplicando Gauss:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right)$$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{F3' = F3 - F1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Así pues, aquí se cumple que:

$$2 = R(A) \neq R(A^*) = 3$$



**CASO III:**  $m = 1$ 

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{array}\right)$$

En este caso, el sistema es **COMPATIBLE INDETERMINADO**, ya los rangos de la matriz ampliada y de coeficientes coinciden, pero este valor es menor que el número de incógnitas. Se aprecia fácilmente si aplicamos Gauss:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{array}\right) \xrightarrow{F1 \leftrightarrow F3} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array}\right) \xrightarrow{F3' = F3 - F2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

Por tanto, se observa que:

$$R(A) = R(A^*) = 2 \neq \text{Num. incógnitas}$$

## Pedro A. Martínez Ortiz

Resolvamos el sistema aprovechando la aplicación del método de Gauss realizado en la discusión. En este caso, observamos que disponemos de un grado de libertad, por tanto:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \rightarrow \begin{cases} x + z = 2 \\ y + z = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = 2 - \mu \\ y = 1 - \mu \\ z = \mu \end{cases} \quad \text{con } \mu \in \mathbb{R}$$

[www.maths4everything.com](http://www.maths4everything.com)

IES María Blasco



**PROBLEMA 3:** Averigua razonadamente el valor del determinante de una matriz cuadrada A de orden 4 para la cual se cumple que  $|-2A \cdot A^3 \cdot A^{-1}| = 128$

Para resolver este problema, aplicaremos simplemente las propiedades básicas de los determinantes:

$$|-2A \cdot A^3 \cdot A^{-1}| = 128$$

$$(-2)^4 \cdot |A| \cdot |A^3| \cdot |A^{-1}| = 128$$

$$16 \cdot |A| \cdot |A|^3 \cdot \frac{1}{|A|} = 128$$

$$16 \cdot |A|^3 = 128$$

$$|A|^3 = \frac{128}{16}$$

$$|A|^3 = 8$$

$$|A| = \sqrt[3]{8} = 2$$

Por tanto, el valor del **determinante de dicha matriz de orden 4 es  $|A| = 2$**

[www.maths4everything.com](http://www.maths4everything.com)

IES María Blasco

